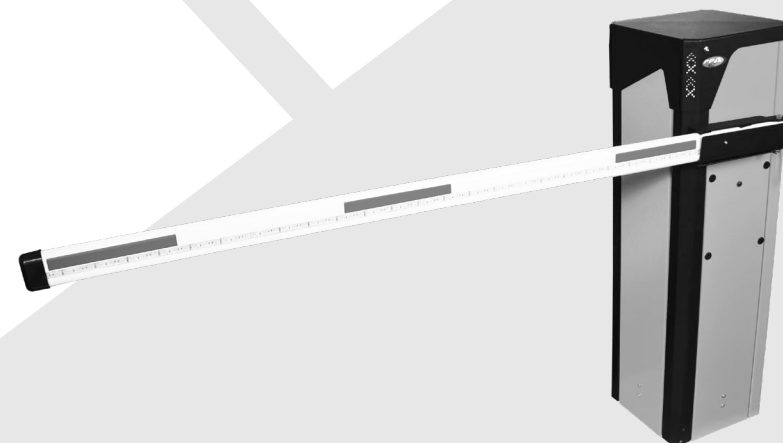




Manual Técnico
CANCELA K10



Todas las imágenes de este manual son meramente ilustrativas.



Fabricado por: **Motoppar Indústria e Comércio de Automatizadores Ltda**
Av. Dr. Labieno da Costa Machado, 3526 - Distrito Industrial - Garça - SP - CEP 17406-200 - Brasil
CNPJ: 52.605.821/0001-55

www.ppa.com.br | +55 14 3407 1000

P33274 - 03/2024
Rev. 1



ATENCIÓN:

no utilice el equipo sin
antes leer el manual de
instrucciones.

ÍNDICE

LUGAR DE INSTALACIÓN	3
CARACTERÍSTICAS GENERALES	5
ESPECIFICACIONES TÉCNICAS	5
DIMENSIONES DEL EQUIPO	6
CONSTRUCCIÓN DE LA BASE PARA FIJAR LA CARCASA	7
INSTALACIÓN DE LA BARRERA	8
FIJACIÓN DE LA BARRERA	10
FUNCIONAMIENTO	14
CENTRAL DE MANDO TRIFLEX CONNECT 24V.....	14
CENTRAL DE MANDO TRIFLEX FULL RANGE	14
SISTEMA DE ENCODER (REED DIGITAL)	15

LUGAR DE INSTALACIÓN

El lugar donde se instalará la barrera debe analizarse previamente verificando toda su infraestructura, las condiciones del piso, la red eléctrica, el ancho de pasaje, la altura del pie derecho (si existe), el flujo de vehículos y la necesidad de usar accesorios opcionales. Una vez hecho esto, se debe elegir el equipo que mejor se adapte a las necesidades del lugar.

☑ **NOTA:** En lugares con techos bajos, generalmente se recomienda el uso de barreras articuladas. En este caso, se debe consultar la fábrica para obtener la barrera del tamaño adecuado para la instalación en el lugar específico.

ⓘ IMPORTANTE

Se debe verificar si hay algún obstáculo que pueda interferir en la apertura y el cierre total de la barrera. En este caso la instalación del equipo se verá perjudicada y será necesario realizar las reparaciones en la infraestructura del lugar. Elija cuidadosamente el modelo de la barrera de acuerdo con sus características técnicas y con el lugar donde se instalará. Observe si son necesarios accesorios opcionales. Calcule el flujo de vehículos en el lugar.

☑ **NOTA:** Si el piso no cumple con las especificaciones anteriores, se debe preparar una base de hormigón para la fijación de la carcasa. Preste atención a las dimensiones de la base de la carcasa. En general, la base de hormigón debe estar 100 mm por encima del nivel del suelo.

Preparación del lugar:

1. Pase por el piso o por la base de hormigón un tubo de 3/4 "desde el centro de la base hasta la caja de disyuntores instalada en el lugar y de donde saldrá la alimentación eléctrica del equipo.
2. Pase los cables de alimentación y del pulsador a través de ese tubo hasta el lugar donde se operará el equipo. Consulte la tabla a continuación elegir el cable, según la norma NBR 5410.

Alimentación del automatismo	Tipo y calibre del cable
110V	1 cable PP de 3 x 2,5 mm
220V	1 cable PP de 3 x 2,5 mm

☑ **NOTA:** si se utilizan accesorios, use los tubos y cables según sea necesario. Debe obtener una varilla de puesta a tierra que será fijada cerca del cuerpo de la barrera.

CARACTERÍSTICAS GENERALES

- Carcasa universal que permite la instalación del brazo en cualquier lado de la barrera.
- Sistema de ocultación para desbloqueo manual (hasta 4,5 m).
- Central electrónica con inversor de frecuencia.
- Tope mecánico de altura.
- Accionamiento a través de palancas mecánicas (bielas).
- Carcasa de acero galvanizado con tratamiento anticorrosivo y pintura electrostática que garantizan una gran resistencia frente a la acción del tiempo.
- Sistema de final de carrera con encoder.
- Freno electrónico.
- Permite la instalación de diversos accesorios (bucle inductivo, semáforo, fotocélula, pulsador, etc.).

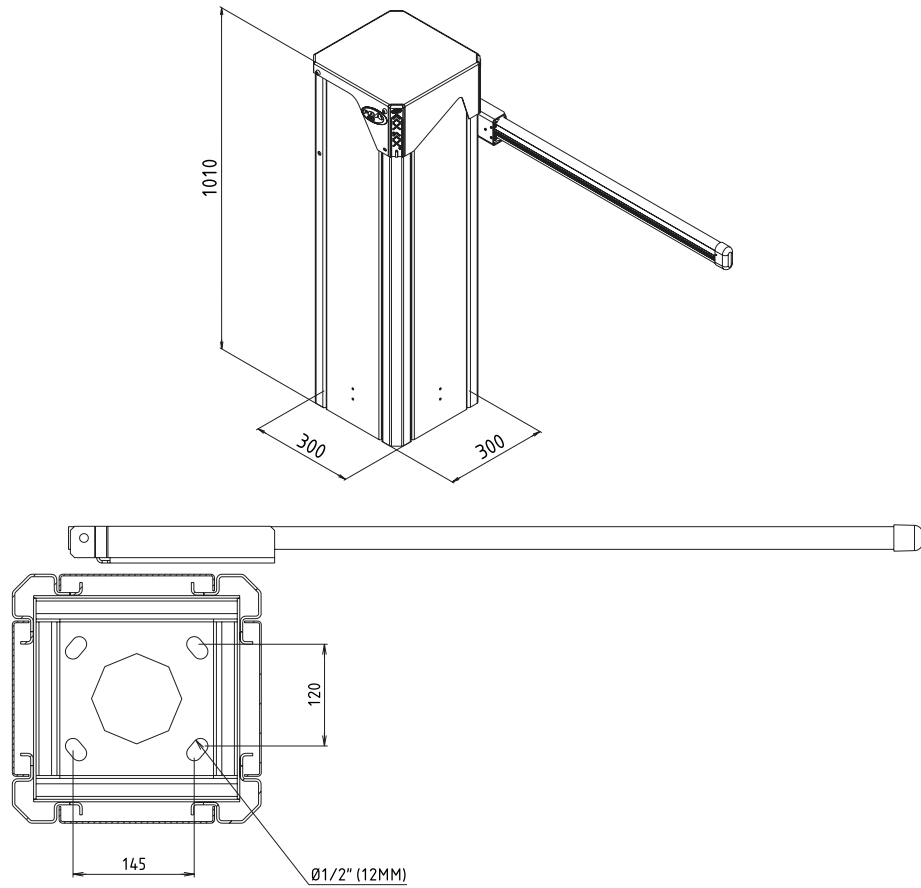
☑ **NOTA:** Este producto requiere la instalación de un profesional autorizado y cualificado por PPA.

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

CANCELA K10 BLDC 24V

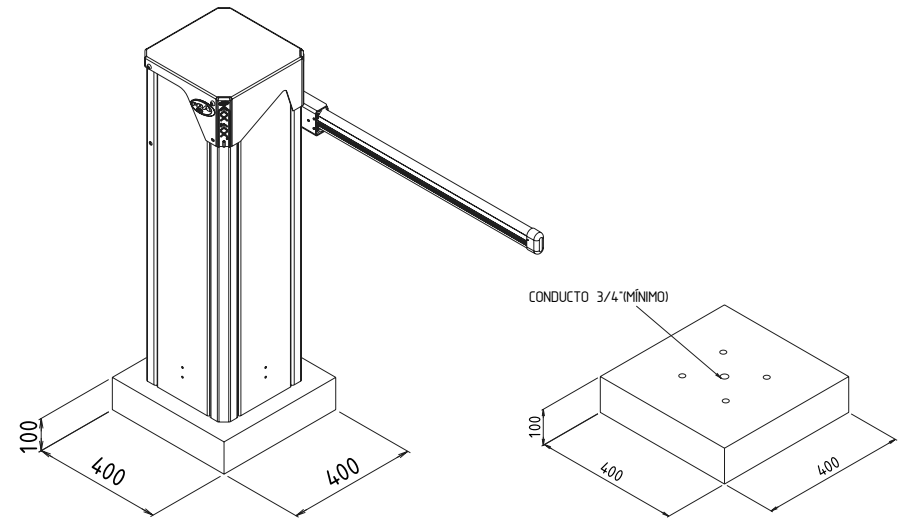
Potencia	Longitud del brazo	Ciclos/hora	Tiempo de apertura y cierre (Ajustable)	Tensión
45W	2,5 a 4,5m	Continuos	de 3 a 4 segundos	127 y 220 V

DIMENSIONES DEL EQUIPO



CONSTRUCCIÓN DE LA BASE PARA FIJAR LA CARCASA

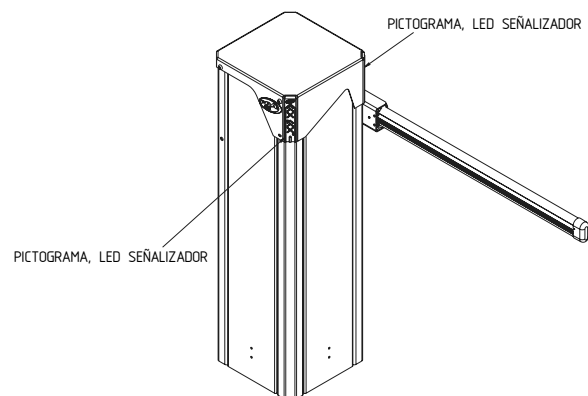
Construya una base de concreto siguiendo las dimensiones sugeridas.



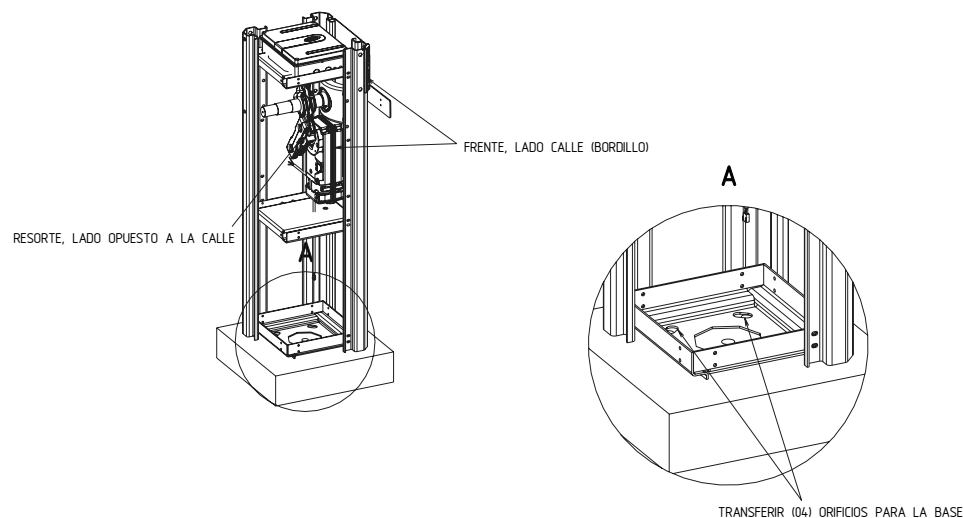
Nota: medidas en mm. Es muy importante que la base esté nivelada, esto permitirá que el producto tenga un mejor rendimiento/funcionamiento.

INSTALACIÓN DE LA BARRERA

1. Al fijar la barrera, tenga en cuenta que el pictograma (led de señalización) debe estar mirando hacia el lado de la vía o por donde pasan los vehículos.



2. Coloque / alinee la carcasa sobre la base y marque los orificios de modo que el frente de la barrera (pictograma / led de señalización mire hacia el bordillo (calle, paso de vehículos).

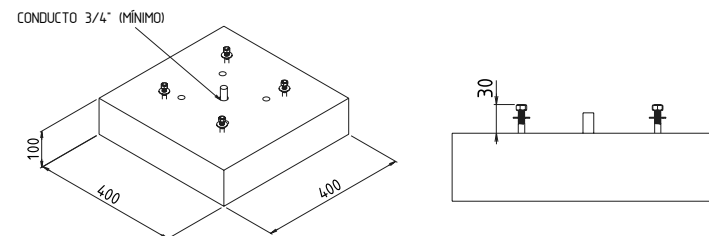


3. Retire la carcasa de la base y haga los agujeros en los lugares marcados anteriormente.

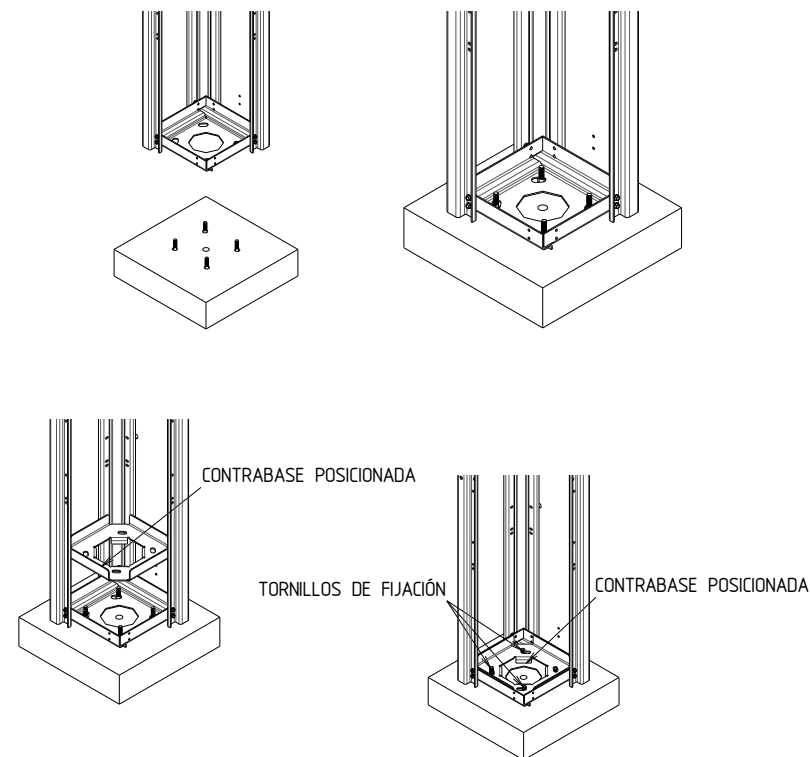
Nota: haga 04 agujeros con broca de \varnothing 10 mm y al menos de 80 mm de profundidad.

4. Coloque los parabolts en los agujeros de la base como se indica a continuación

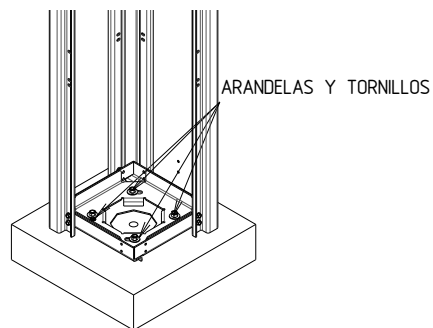
Nota: los parabolts no deben insertarse completamente, ellos deben estar a unos 30 mm por encima de la base.



5. Coloque la carcasa sobre la base y encaje los agujeros de la carcasa en los parabolts.

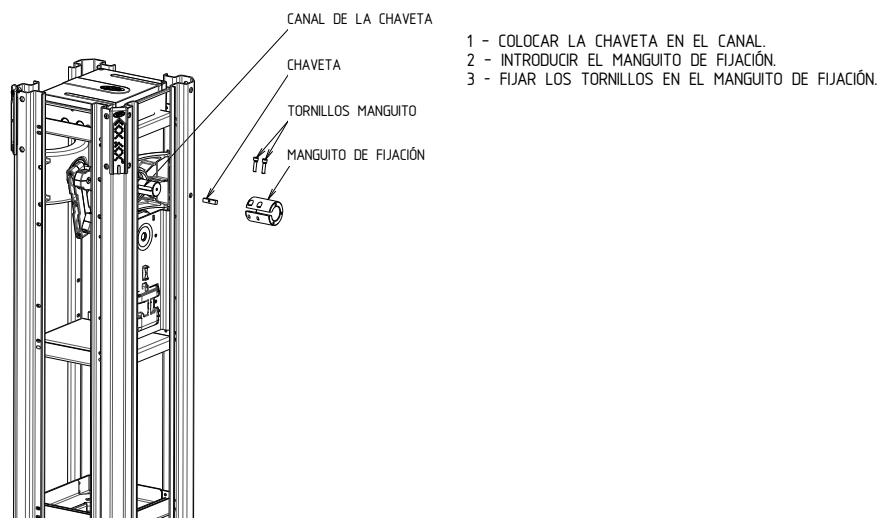


6. Coloque las arandelas y tuercas para la fijación final de la carcasa.

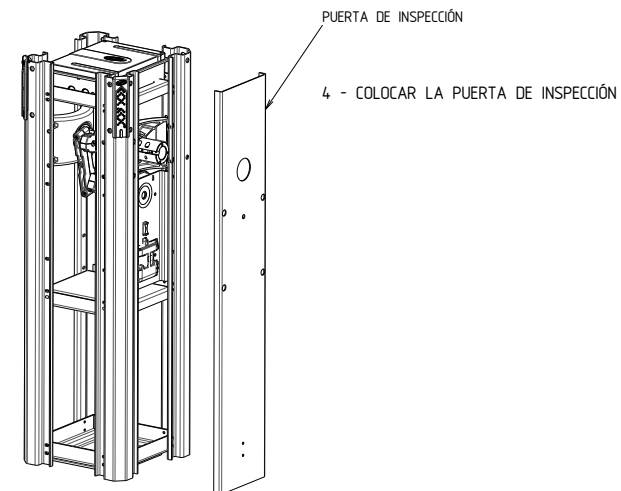


FIJACIÓN DE LA BARRERA

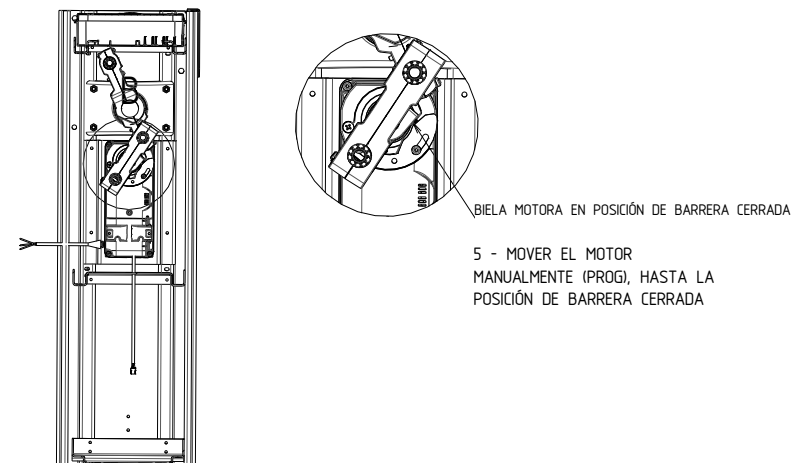
1. Coloque la chaveta en el canal, introduzca el manguito de fijación y finalmente fije los tornillos en el manguito de fijación.



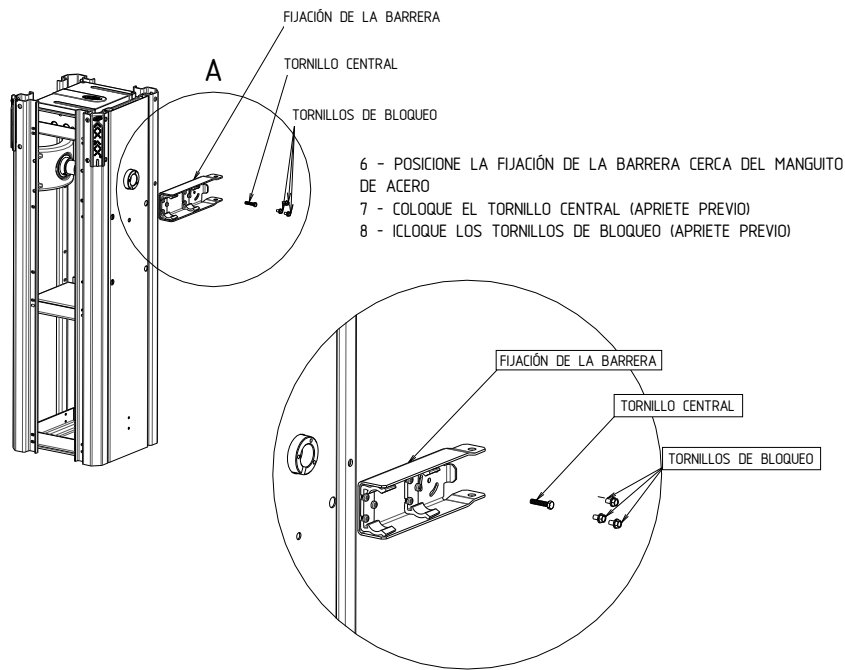
2. Coloque la puerta de inspección.



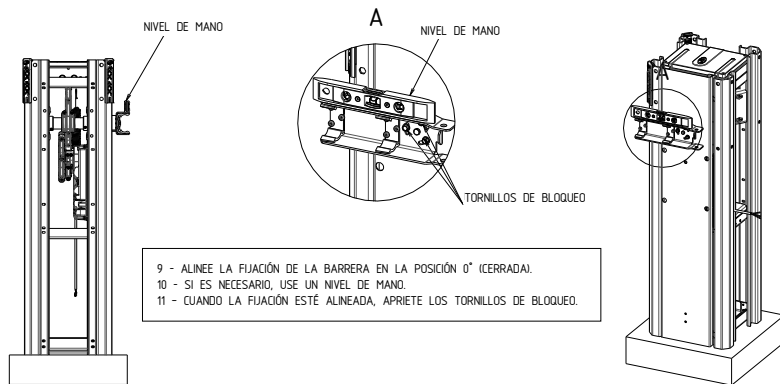
3. Mueva el portón manualmente (PROG) hasta la posición de barrera cerrada



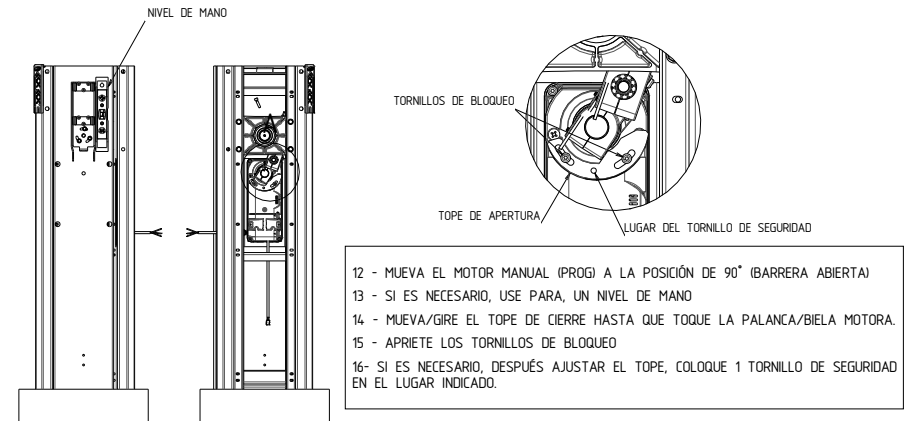
4. Coloque la fijación de la barrera junto al manguito de acero, coloque el tornillo central (apriete previo) y enseguida coloque los tornillos de bloqueo.



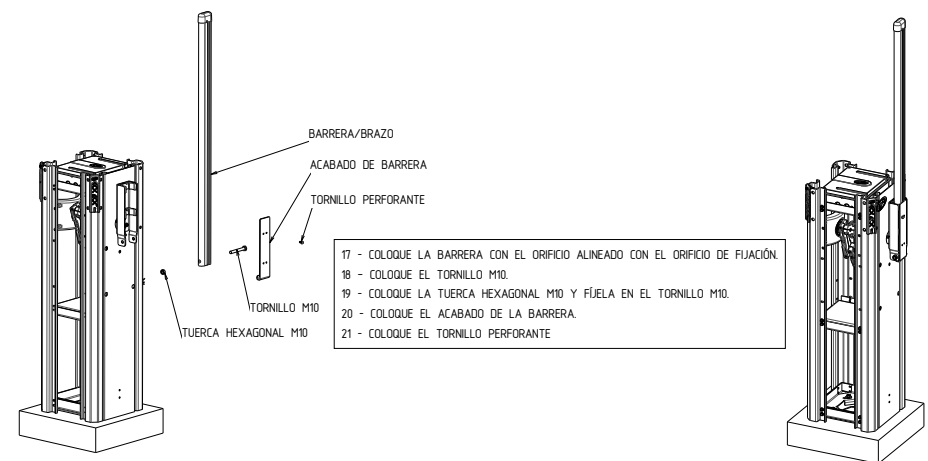
5. Alinee la fijación de la barrera en la posición 0° (cerrada). Si es necesario, use un nivel de mano. Cuando la fijación esté alineada, apriete los tornillos de bloqueo.



6. Mueva el motor manual (PROG) a la posición de 90° (barrera abierta), luego mueva / gire el tope de cierre hasta que toque la palanca /biela motora, enseguida apriete los tornillos de bloqueo y, por último, si es necesario, después de ajustar el tope, coloque 1 tornillo de seguridad en el lugar indicado.



7. Coloque la barrera con el orificio alineado con el orificio de fijación, luego coloque el tornillo M10, enseguida coloque la tuerca hexagonal M10 y fjela en el tornillo M10, coloque el acabado de la barrera y finalmente coloque el tornillo perforante



- Alimente/energice la barrera según el voltaje del producto adquirido (127 V o 220 V).

Nota: Utilice cables de 2,50 mm². Utilice un disyuntor exclusivo, es decir, un disyuntor donde solo se conectará la barrera.

FUNCIONAMIENTO

El funcionamiento de la barrera se realiza mediante una central de mando microcontrolada, activada a través de control remoto o de cualquier otro dispositivo que proporcione un contacto NA (Normalmente Abierto).

CENTRAL DE MANDO TRIFLEX CONNECT 24V

La unidad de control Triflex Connect 24V funciona con un procesador de 32 bits con características destinadas al control del motor. El procesador utilizado es capaz de gestionar todo el conjunto del automatismo, como el motor, el encoder y también recibir el código de un transmisor de radiofrecuencia (RF). Para más información, consulte el manual de la central de mando TRIFLEX CONNECT 24V.

CENTRAL DE MANDO TRIFLEX FULL RANGE

La Central Triflex Full Range permite configurar todos sus parámetros a través del programador PROG en tres idiomas (portugués, inglés o español). Puede funcionar en todos los modelos de automatismos PPA con motores de inducción trifásicos.

La central también es compatible con transmisores de safe code con protocolo propio de PPA. Para más información, consulte el manual del centro de control TRIFLEX FULL RANGE.

SISTEMA DE ENCODER (REED DIGITAL)

La posición de la barrera es monitoreada por un Encoder, también llamado Sistema Transductor de Posicionamiento Angular de Señal Digital, y se utiliza para controlar y monitorear con precisión los movimientos del motorreductor.

Por lo tanto, existe la posibilidad de grabar, en la memoria, ciertas posiciones de la barrera y desde allí permitir que la central automatizadora controle la apertura y el cierre. Esto se hace por medio de sensores que informan la dirección de desplazamiento y la posición de la barrera durante la operación. Por lo tanto, es un dispositivo responsable de la lectura, memorización y precisión de una barrera.